

## شبیه سازی سیستم هاورس با استفاده از دانش اوریگامی و سنجش مقاومت مکانیکی آن

ناصر مهدوی شهری<sup>\*</sup>، رواجا جاجوندیان<sup>\*\*</sup>، عطیه اسدپور<sup>\*\*\*</sup>، سید مجتبی زبرجد<sup>\*\*\*\*</sup> Ph.D.

\* گروه زیست شناسی دانشکده علوم پایه دانشگاه فردوسی مشهد و گروه زیست شناسی دانشکده علوم پایه دانشگاه آزاد اسلامی، واحد مشهد

\*\* دانشکده پرستاری و مامائی دانشگاه آزاد اسلامی واحد بجنورد  
\*\*\* دانشگاه مهندسی دانشکده فردوسی مشهد  
\*\*\*\* مددادماه ۸۵، پذیرش: مهرماه ۸۵

### چکیده

**مقدمه و هدف:** تمايل بشر به فراگيری از طبیعت، به پیدايش علم جدیدی به نام بیونیک انجامیده است. بیونیک دانش بررسی روشهای ساخت سیستمهای مکانیکی با مشخصه‌هایی متناظر با ویژگیهای موجودات زنده است. سیبرنتیک دانش و علم شناخت اصول کلی کنترل و بهره گیری از اصول حاکم در موجودات زنده در علوم مهندسی و جامعه بشری است. هدف از این پژوهش مطالعه مقدماتی الگوی حاکم در ساختار سیستم هاورس استخوان و ارتباط برقرار کردن بین علوم بیونیک و سیبرنتیک در راستای ادراک بیشتر مفاهیم در علوم مختلف و استفاده بهینه از سیستمهای مدل‌های زیستی برای طراحی صنعتی است.

**مواد و روش‌ها:** در تحقیق حاضر با کمک از علم اوریگامی و با استفاده از کاغذ به عنوان یک ماده اولیه و ابتدایی و در دسترس و الگوگیری از شکلهایی با سطح مقطع دایره در سیستم هاورس در قیاس با دو مدل مثلث و مربع، میزان تغییر شکل در برابر فشار و حداکثر قدرت تحمل نیرو مطالعه و بررسی شد.

**یافته‌ها:** نتایج به دست آمده نشان می‌دهند که مدل دایره در قیاس با دو مدل دیگر چه در حالت منفرد و چه در حالت چند تایی حداکثر مقاومت در برابر نیروی وارد را از خود نشان می‌دهد.

**نتیجه گیری:** در واقع حضور سیستمهای هاورس و ساختار بی‌بدیل قرارگیری تیغه‌های استخوانی و نظم ذاتی آنها می‌تواند نمونه‌ای از مدل‌های ایده آل در طراحی ساختارهای محافظت کننده‌ای باشد که در صنعت برای حمایت و محافظت از وسایل و ایجاد استحکام به کار گرفته می‌شوند.

**کلیدواژه‌ها:** بیونیک، سیستم هاورس، مقاومت، حداکثر نیرو، تغییر شکل

آدرس مکاتبه: استان خراسان شمالی، بجنورد، دانشگاه آزاد اسلامی واحد

بجنورد، دانشکده پرستاری و مامائی، صندوق پستی: ۹۴۱۵۶

E-mail: jajvandian@gmail.com

## مقدمه

جهان زنده پیرامون بشر همواره الهام بخش انسان بوده است. برای مثال پرواز پرنده‌گان هزاران سال رویا آفرین و الهام بخش طرحهای بیشماری از ماشینهای پرنده بوده است. موجودات زنده را می‌توان نوع ویژه‌ای ماشین با مکانیسم معین و بسیار پیچیده‌ای دانست که باید با هم اندیشی زیست شناسان و مهندسان در کانون یک علم مشترک، به نام بیونیک به بحث گذاشته شوند تا بتوان درهایی به اسرار آنها گشود [۱]. دانش بیونیک بر پایه تقليید ساز و کارهای زیست شناختی بنا نهاده شده است [۲]. این دانش هنوز بسان کودکی نوپاست که در ابتدای جاده‌ای متنه به افقهای روشی گام بر می‌دارد. در این دانش روش‌های ساخت سیستمهای مکانیکی با مشخصاتی متناظر با ویژگیهای موجودات زنده مورد بررسی قرار می‌گیرند [۱]. علامت اختصاری بیونیک، از تقاطع چاقوی جراحی، دستگاه هویه لحیم و علامت انتگرال شکل گرفته است که نشانگر هم اندیشی و اتفاق نظر زیست شناسان صنعت گران و ریاضی دانان در دانشی است که می‌تواند نوید بخش قابلیت نفوذ علم بیونیک در تمام چیزهایی باشد که تاکنون هیچکس به آن نفوذ ننموده است [۳]. به عبارت ساده می‌توان گفت بیونیک علم سیستمهایی است که خصوصیات ویژه سیستمهای زنده را دارند و به سیستمهای زنده شبیه‌اند [۱].

باید گفت موجودات زنده محصول هنرمندی انتخاب طبیعی در گذر زمان بوده اند و تکامل موجب پیدایش مکانیسمهایی منحصر به فرد در زمان و مکان خاص خود شده است که می‌توان از روی آنها نسخه برداری کرد. چرا که ملکولهای خطی DNA, RNA و پروتئین، سه سیستم مملو از اطلاعات اند که در سراسر مسیر تکامل مانند حلقه‌های فنر روی یکدیگر قوس می‌خورند. هر روند تکامل به ضرب چکش روی سندان مقاوم تجربیات زندگی فرو زده می‌شود و این رفتار است که اهمیت حیاتی در تعیین این موضوع دارد که آیا DNA به نسل بعد منتقل خواهد شد یا نه؛ و ما نه فقط به وسیله توارث ژنی

بلکه به وسیله مراقبت توسط نسل قبل در جریان رشد اولیه

مان و انواع تجربیاتی که در زندگی خود با آنها برخورد کرده‌ایم برای زندگی آماده می‌شویم. بنابراین فرآیند تکامل را باید مطالعه کرد و از آن بسیاری چیزها آموخت. به عبارتی نخستین صورت محسوسی که مثل «ایده» خود را در آن نمودار می‌سازد، طبیعت است و از این رو نخستین صورت زیبایی را می‌توان طبیعت دانست [۴].

اوریگامی<sup>۱</sup> نیز یکی از شاخه‌های هنر است که به عنوان کار تفریحی، هنری، آموزشی در عرصه‌های وسیعی مطرح است و حتی می‌توان رگه‌هایی از آن را در طراحی صنعتی دید. هدف اصلی این رشته، تلاش در جهت ایجاد خلاقیت و ساخت ابزاری است که در عین سادگی کاربرد بالایی دارد.

استخوان یا بافت استخوانی، به لحاظ سخت بودن از سایر بافت‌های نگهدارنده کاملاً متمایز است [۵] این بافت، از بافت‌های نرم حمایت کرده، اندامهای حیاتی همچون محتويات جمجمه و قفسه سینه و نخاع رادر خود جای می‌دهد. همچنین مخزن نگهداری املاح از جمله کلسیم، فسفات و سایر یونها است. از طرفی، استخوانها دستگاهی از اهرمها را تشکیل می‌دهند که نیروهای تولید شده در هنگام انقباض عضلات را چند برابر می‌کنند و آنها را به حرکات بدنه مبدل می‌سازند [۶]. تقریباً بخش عمده‌ای از کارایی تحسین برانگیز بافت استخوان متراکم را باید مدیون وجود تیغه‌های سازمان یافته سیستم هاورس<sup>۲</sup> یا استثونها در ماتریکس استخوان متراکم (دیافیز استخوان دراز) دانست. هر سیستم هاورس از لایه‌های متعدد مرکز تشکیل شده که هر کدام بین ۳ تا ۷ میکرون ضخامت داشته، تیغه‌های هاورس<sup>۳</sup> نامیده می‌شوند [۵] تعداد تیغه‌های هر سیستم بین ۴ تا ۲۰ لایه متغیر است و جدیدترین لایه‌ها، داخلی ترین آنهاست. سلولهای استخوانی بین این

1- Origami

2- Haversian System

3- Haversian lamellae

جالبی با استفاده از مفاهیم و معیارهای مکانیکی باشد. از آنجایی که در قلمرو بیونیک مدل، پلی است میان زیست شناس و مهندس؛ و مدل خوب، پژوهشگران زمینه‌های مختلف را قادر می‌سازد با وجود تفاوت اصطلاحات فنی خود، مقصود یکدیگر را بفهمند [۱]. بنابراین در پژوهش حاضر سعی شد با مطالعه در حیطه دانش بیوتیک و سیبرنیک؛ در کنار علم شناخت استخوان و بافت اختصاصی تشکیل دهنده آن؛ زمینه‌های ارتباط این علوم باهم فراهم شود تا بتوان با یاد آوری منطق خلل ناپذیر حاکم بر نظام پر شکوه خلقت، گامی در راستای استفاده بهینه از سیستمهای مدل‌های زیستی در طراحیهای صنعتی برداشت و با استناد به الگوی بی بدل استخوان و سختی و استحکام این بافت در موارد دیگری از جمله طراحی سازمانبندیهای مقاوم در برابر فشار در مواردی مثل ضربه گیر یا پایه‌ها یا در مواردی مثل قرار دادن این الگوها در بین وسایل سنگین به منظور جلوگیری از بروز شکستگیها و کاهش ضربات حاصل از حمل و نقل یا جابجایی بین وسایل، با هدف حداکثر کارایی با حداقل هزینه و حداقل وزن بهره برد.

## مواد و روشها

نوارهایی از مقواهی ضخیم به طول ۱۰۰ و عرض ۱ سانتی متر به تعداد واحدهای سازنده سیستم هاورس ماکت برش زده شد و هر نوار به شکل لایبرنتی دور اشکال مربع، مثلث و دایره در حول خود پیچیده شد. واحدهای سازنده ماکت به این ترتیب جداگانه ساخته شد. واحدهای مورد نیاز با استفاده از چسب مایع درکنار هم قرار گرفتند. برای جلوگیری از بهم ریختگی ماکت در زمان وارد کردن فشار، دور واحدهای متصل به هم، نواری از جنس مقواهی اولیه پیچیده شد. برای آزمایش استحکام ماکت با پلیمر، ماکتهای یکسانی با همان شرایط قبلی تهیه شد و حفرات موجود در ماکت با چسب آکواریوم پر شد. همچنین ماکتهایی به شیوه‌های قبل و از

تیغه‌ها قرار دارند و کانالیکولها با مجاری هاورس ارتباط می‌یابند. در اشاره مختصر به سازمان بندی استخوان باید گفت دو نوع سیستم هاورس در استخوان دیده می‌شود که عبارتند از استئون اولیه (سیستم هاورس آتیپیک) که اولین استئونهای هستند که شکل می‌گیرند و بدون تیغه هستند و استئونهای ثانویه (سیستم هاورس تیپیک) که تیغه‌های متعدد مرکز در اطراف مجاری عروقی استخوان بالغ را شکل می‌دهند [۷]. بخش مرکزی هر سیستم هاورس را یک کanal مرکزی حاوی عروق خونی، اعصاب و بافت همبند تشکیل می‌دهد که تیغه‌های متعدد مرکز استخوان با نظم تحسین برانگیزی در اطراف این محور مرکزی قرار گرفته اند [۲]. در مجاورت پریوست، تیغه‌های سیستم هاورس به موزات محیط استخوان قرار می‌گیرند و سیستم پریوستی<sup>۱</sup> را شکل می‌دهند. در مجاورت آندوست نیز تیغه‌هایی به موزات حفره مغزی قرار گرفته، سیستم آندوستی<sup>۲</sup> را پدید می‌آورند. به این ترتیب دیافیز اغلب از سیستم هاورس و به مقادیر کمتر از سیستمهای بین هاورسی، آندوستی و پریوستی تشکیل شده است [۸]. تیغه‌های بینایینی هاورس<sup>۳</sup> خود به دو صورت دیده می‌شوند: تیغه‌های موازی<sup>۴</sup> که به شکل فضاهای مثلثی یا چهار ضلعی مابین سیستمهای هاورس را پر می‌کند و موازی با محور اصلی استخوان طویل هستند [۵] و تیغه‌های منحنی<sup>۵</sup> که سیستمهای هاورس ناقص فاقد مجرأ و متشكل از چند تیغه استخوانی نیم دایره هستند و در اثر تغییر شکل و جابجایی سیستمهای هاورس در رشد استخوان پدید می‌آیند و تیغه‌های اطرافی داخلی و خارجی در زیر پریوست و اطراف سوراخ مرکزی استخوان و زیراندوست.

شباهت بسیاری از استخوانها به اهرمهای ساخته بشر، ستونهای نگهدارنده و داربستها می‌تواند زمینه اندیشه‌های

1- Outer basic Lamellar

2- Inner basic lamellar

3- Intermediate lamellae

4- Parallel lamellae

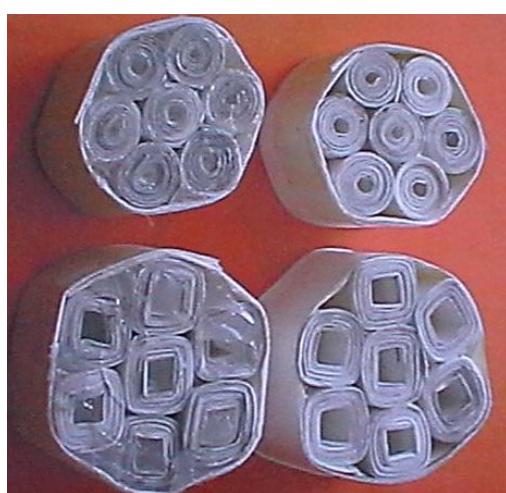
5- Carved lamellae

ماکت، یک واحد تکی نیز برای تعیین استحکام واحدها ساخته شد. اشکال ماکت سیستم هاورس به صورت ماکت مثلثی، دایره‌ای و مربعی به شیوه فوق تهیه شد که در شکل شماره ۱ و ۲ نشان داده شده است.

مقوای نازک با طول ۵۰ و عرض  $1/5$  سانتی متر نیز تهیه شد. لازم به ذکر است که در کل ماکتها، قطر بخش سطحی لابیرنت واحدهای تشکیل دهنده ماکتها در تمام اشکال و تمام واحدها یکسان و برابر ۲ سانتی متر انتخاب شد. از هر شکل



شکل ۱. مدل‌های تکی و چند تایی از سیستم هاورس در شکلهای مربع، مثلث و دایره



شکل ۲. مدل‌های چند تایی از سیستم هاورس به صورت ساده و همراه با پلیمر

(نمودار ۲).

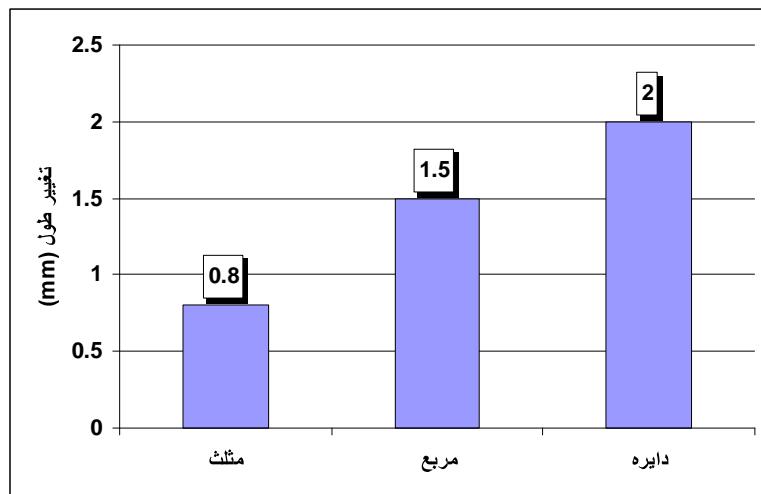
سنجر میزان انعطاف پذیری و تغییر طول بدون تغییر شکل در مدل چند تایی بر حسب شکل در دو حالت همراه پلیمر و بدون پلیمر در ۳ ماتک ساخته شده در نمودار ۳ آورده شده است. همان‌گونه که در نمودار مشاهده می‌شود، در هر دو حالت ساده و دارای پلیمر به ترتیب مدل دایره، مربع و مثلث می‌توانند تغییر طول بیشتری بدون از دست دادن شکل خود داشته باشند که میزان انعطاف پذیری در هر سه مدل در حالت همراه با پلیمر افزایش می‌یابد.

مقایسه مقاومت در برابر حداکثر نیروی واردہ نیز در مدل‌های چند تایی ساخته شده نشان دهنده کاهش میزان مقاومت از شکل دایره به سمت مدل مربع و مثلث در هر دو حالت دارای پلیمر و بدون پلیمر است (نمودار ۴).

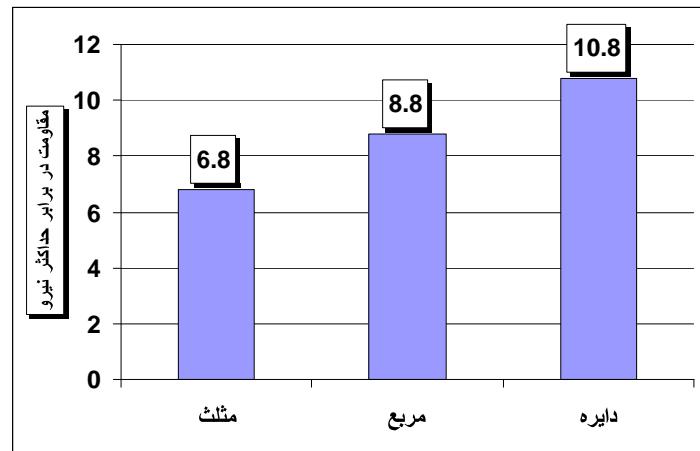
برای القای فشار بر ماتکها از دستگاه کشش، فشار **Zwick** با **Lotzer** ۲۵ تنی استفاده شد و توسط کامپیوتر متصل به دستگاه، نمودار فشارهای وارد شده بر ماتکها بر حسب تغییر نیرو بر تغییر طول رسم شد. همچنین نمودارها سنجر قدرت مقاومت در برابر تغییر شکل و انعطاف پذیری بر اساس نیرو نیز در هر ۵ مدل به صورت جداگانه رسم شدند.

## یافته‌ها

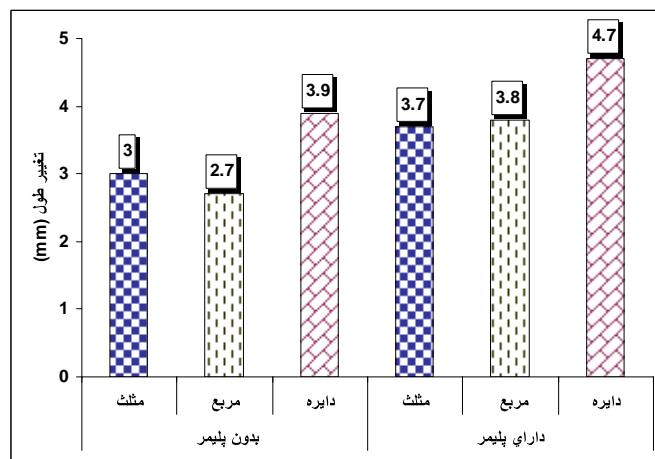
سنجر و مقایسه انعطاف پذیری و مقاومت در برابر حداکثر نیروی واردہ در ۳ نوع مدل منفرد ساخته شده، نشان می‌دهد که به ترتیب دایره، مربع و مثلث می‌توانند در مقابل فشار ثابت حداکثر تغییر طول را بدون تغییر شکل داشته باشند (نمودار ۱). مقایسه مقاومت در برابر حداکثر نیروی واردہ نیز در مدل‌های منفرد ساخته شده نشان دهنده کاهش میزان مقاومت از شکل دایره به سمت مدل مربع و مثلث می‌باشد.



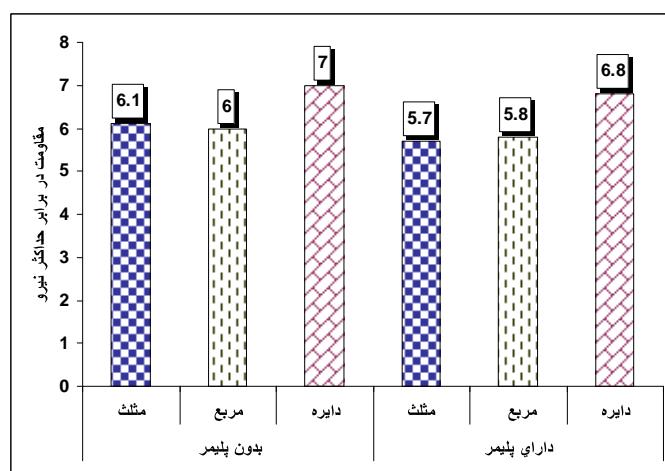
نمودار ۱. مقایسه میزان تغییر طول بر حسب میلی متر در برابر فشار بدون از دست دادن شکل در سه مدل منفرد



نمودار ۲. مقایسه میزان مقاومت در برابر حداکثر نیروی واردہ در سه مدل منفرد



نمودار ۳. مقایسه میزان تغییر طول بر حسب میلی متر در سه مدل چندتایی در حالت همراه و بدون پلیمر



نمودار ۴. مقایسه مقاومت در برابر حداکثر نیرو واردہ در سه مدل چندتایی در حالت همراه و بدون پلیمر

## بمث

در کل با استناد به نتایج این پژوهش می‌توان گفت انعطاف‌پذیری مدل کاملاً به شکل ساختار بستگی دارد به نحوی که ساختارهای مثلثی با داشتن گوشه‌های نوک تیز و حداقل سطح، کمترین انعطاف‌پذیری را دارند، و در مقابل شکل دایره حداکثر انعطاف‌پذیری را در هر دو حالت منفرد و چند تایی نشان می‌دهند. از طرفی به نظر می‌رسد حداکثر نیرویی که توسط ساختارها تحمل می‌شود بطور مستقیم با سطح مقطع آنها همبستگی دارد. به طوری که ساختارهای دایره‌ای با کمترین گوشه نوک تیز و بیشترین سطح مقطع، حداکثر تحمل نیروی وارده را نشان می‌دهند، به نحوی که در مدل‌های چند تایی این خصوصیات افزایش می‌یابد. از طرفی افزودن پلیمر به عنوان فاز نرم و قابل انعطاف، با پرنسودن فضاهای خالی و افزایش سطح مقطع می‌تواند قدرت تحمل نیرو و عدم تغییر شکل در مقابل فشار را افزایش دهد که با افزایش انعطاف‌پذیری در اکثر موارد خواهد انجامید.

لازم به یادآوری است که گالیله (۱۶۳۸) اهمیت احتمالی وجود بافت اسفنجی میان استخوانها را تشخیص داد و ادعا نمود که در میان دو استوانه هم وزن آنکه توخالی است، نسبت به آنکه توپراست، استحکام بیشتری دارد. امروزه نیز طبق تئوری **Terajectonal**، طرح ترابکولار استخوان منطبق بر مسیر فشارهای وارده برآن مطرح می‌شود.

نتایج پژوهش حاضر نیز به صراحت نشان می‌دهند که الگوی دایره در سازمان بندی سیستم هاورس مقاوم‌ترین و مناسب ترین الگویی است که هنرمندی تحسین برانگیز خلقت یکتا هنرمند آفرینش در گذر نیروهای پیش برنده فرگشت به موازات بیشمار شاهکارهای خلقت به نظم کشیده است و اینجاست که انسان می‌تواند با اندیشه‌یدن و الگو گیری از نظام خلقت مسیر خود را به سمت توسعه پایدار بیابد و جهل بر علم بی‌نظری خلقت را با نور مطلق جایگزین سازد.

در پایان باید یادآوری نمود که افزایش علاقه متخصصین مکانیک به حرکت انسان و سایر موجودات زنده سبب توسعه تحقیقات روی بافت استخوان شده و پژوهش‌های متعددی در

مقایسه قدرت انعطاف در مقابل فشار در سه مدل ساخته شده به صورت منفرد، در نمودار ۱ نشان می‌دهد شکل دایره در مقایسه با مربع و مثلث، بیشترین توانایی جابجایی و تغییر طول بدون از دست دادن ساختار خود را داراست و در مقابل مثلث واجد کمترین توانایی انعطاف‌پذیری در مقابل فشار است. بنابراین می‌توان گفت در شرایطی که حفظ ساختار در مقابل فشار و تحمل بالا بدون تغییر شکل حائز اهمیت باشد و انعطاف‌پذیری مشکل ایجاد نکند، مدل دایره در مقایسه با مربع و مثلث گزینه بسیار مناسب محسوب می‌شود. مقاومت بالاتر دایره در مقابل حداکثر فشار در نمودار ۲ نیز مناسب بودن الگوی دایره‌ای شکل هاورس را در شرایط تحمل فشار تایید می‌کند. نمودار ۳ نشان می‌دهد که در ماتک چند تایی نیز مشابه با مدل منفرد؛ مدل دایره انعطاف‌پذیری بیشتری نسبت به دو مورد دیگر نشان می‌دهد. لازم به ذکر است که در حضور پلیمر، میزان انعطاف‌پذیری به طور قابل توجهی افزایش می‌یابد که می‌تواند حاصل تاثیر پلیمر در پخش شدن نیرو در کل شکل باشد. همچنین نمودار شماره ۴ نیز نشان دهنده حداکثر قدرت مقاومت در برابر حداکثر نیرو در شکل دایره است. پس در مواردی که نیاز به تحمل نیروی بیشتری است، دایره می‌تواند بهتر از دو شکل دیگر کاربرد داشته باشد. انعطاف‌پذیری قابل توجه مدل دایره در مقابل فشار بدون تغییر شکل؛ در قیاس با دو مدل مربع و مثلث می‌تواند مرتبط با فقدان زوایای نوک تیز در این مدل باشد. چرا که در هنگام اعمال نیرو، جوانه زنی ترک اغلب از نقاط نوک تیز و گوشه‌ها آغاز می‌شود. همچنین با استناد به یافته‌های حاصل از این پژوهش، شکل دایره در حالت چند تایی نیز می‌تواند حداکثر نیرو را بدون تغییر ساختار تحمل کند به علاوه در افزایش تعداد واحدها تغییر قابل توجه مشاهده نمی‌شود. در خصوص انعطاف و تحمل بالاتر مدل مربع در قیاس با مثلث می‌توان سطح بزرگتر مربع را در افزایش قابلیت تحمل نیرو موثر دانست.

در این بین موارد زیر می‌تواند در پژوهش‌های بعدی مد نظر علاقمندان قرار گیرد: تکرار آزمایش با مدل سازی دقیق از سیستم هاورس و افزایش تعداد و جهت لایه‌ها در استخوان، تغییر میزان فضای خالی بین تیغه‌های استخوانی در مدل و اندازه گیری میزان مقاومت مدل و مقایسه آنها، مقایسه مدل‌های دایره با بیضیهایی با کانونهای مختلف، مقایسه مدل‌ها مختلف دایره با جنسهای مختلف نظیر کاغذ و مقوا و صفحات چوب یا پلاستیک و فلز و مقایسه پاسخ به فشار.

## Reference

۵. پوستی ا. بافت شناسی مقایسه‌ای و هیستوتکنیک، انتشارات دانشگاه تهران، ۱۳۶۸.
۶. کوئیرا ژ. بافت شناسی پایه، ترجمه صادقی ع، عسگری م، جواهری پ، انتشارات دانش پژوه ۱۳۸۲.
۷. ویلیامز پ. راجز استخوان شناسی، آناتومی گری، ترجمه سمیعی ف، انتشارات چهر، ۱۳۶۱.
۸. آرونده م، گنجی ف. بافت‌شناسی عملی، انتشارات دانشگاه علوم پزشکی مشهد، ۱۳۷۹.
۱. زراردین ل: بیونیک (تکنولوژی از جانداران الهام می‌گیرد)، ترجمه بهزاد م. قوامی پ، نشر سروش، ۱۳۶۰.
۲. میروفه ا. بیونیک عنصر زندگی، ترجمه کاوه ح، انتشارات گوتبرگ، ۱۳۶۵.
۳. پکلیس و. الفبای سیبرنیک، ترجمه آزاد منش، نشر سپیده انقلاب، ۱۳۷۳.
۴. هسکت ج. طراحی صنعتی. ترجمه رضایی نصیر غ. ۱۳۸۰

باره پارامترهای فیزیکی استخوان انجام شده است. به نحوی که شباهت بسیاری از استخوانها به اهرمهای ساخته انسان، ستونهای نگهدارنده، قوسها، و داربستها ما را وا می‌دارد با استفاده از مفاهیم و معیارهای مکانیکی به بررسی نحوه عمل آنها پردازیم. امروز می‌توانیم آینده‌ای را تجسم نمود که در آن بیونیک نقش مهمی خواهد یافت و با افقهای تازه‌ای که پیوسته نمودار می‌شوند می‌توان به تماسای درخشش بیونیک و هنر اوریگامی در آینده‌ای نه چندان دور نشست.

This document was created with Win2PDF available at <http://www.daneprairie.com>.  
The unregistered version of Win2PDF is for evaluation or non-commercial use only.